

HƯỚNG DẪN SỬ DỤNG HỆ THỐNG TỬ BÙ TỰ ĐỘNG HIỆU CHỈNH $\cos\phi$

A/ LẮP ĐẶT.

- ✓ Triển khai đo và cắt cáp động lực để đấu nối động lực cấp nguồn chính cho hệ thống tử bù, đấu nối biến dòng cấp tín hiệu cho bộ điều khiển (BDK) tự động biến dòng này lấy tín hiệu dòng điện tổng của trạm *quy ước lấy tín hiệu dòng của pha màu đỏ tính từ MCCB tổng của tủ bù chiếu ra MCCB tổng của trạm*.
- ✓ Triển khai đấu nối thứ cấp nguồn cho mạch điều khiển (Tủ bù thông thường ra 3 dây tín hiệu điều khiển : 2 trong 3 dây là dây lấy tín hiệu từ TI cấp tín hiệu dòng cho BDK có tiết diện 2.5 mm² (thường sử dụng màu đỏ, vàng, xanh da trời), dây còn lại là dây trung tính cấp nguồn cho mạch điều khiển có tiết diện 1.5mm² thường sử dụng màu xanh lá hoặc màu đen).
- ✓ Tiếp địa vỏ tủ dùng đồng trần để nối tiếp địa vỏ tủ với tiếp địa trạm (thông thường dây trung tính của mạch điều khiển đấu nối chung với tiếp địa vỏ tủ trừ những trường hợp mạng 3 pha có trung tính và PE cách ly).

B/ ĐÓNG ĐIỆN VẬN HÀNH.

- ✓ Sau khi đấu nối động lực và điều khiển thì tiến hành kiểm tra các điểm kết nối các vị trí cực, bus MCCB... Chắc chắn rằng các vị trí này đã được vận chặt tránh trường hợp phóng điện do tiếp xúc không tốt giữa các cực MCCB.
- ✓ Tiến hành đóng điện cho cấp nguồn động lực cho các MCCB tủ bù đóng MCCB tổng và các MCCB phân phối vào các cấp tụ, các cấp contactor.
- ✓ Đóng cầu chì điều khiển cấp nguồn cho BDK, đèn báo đồng hồ đo đếm.

C/ CÀI ĐẶT THÔNG SỐ (cho bộ điều khiển Ducati)

A.Mở nguồn lần đầu tiên

Mn hình hiển thị IL”---“

Nhấn phím \downarrow hoặc \uparrow để điều chỉnh trị số CT

- ✓ Trị trị số thực của CT/5 (xem trị số CT theo sách hướng dẫn DUCATI)
- ✓ Ví dụ : trị số CT I 1000/5A thì trị số IL= 200

Sau khi chỉnh xong trị số IL nhấn DATA mn hình sẽ hiển thị FAS v tiếp theo là C1. Lúc này bộ điều khiển sẽ tự động đóng kiểm tra các cấp 3 lần.

Sau khi kiểm tra xong cc cấp, mn hình sẽ hiển thị C1 theo I 00, Ic ny nhấn và giữ phím DATA cho đến khi màn hình hiển thị 1.1.1.

B. Bước hiệu chỉnh thông số:

Nhấn phím \downarrow + \uparrow cùng lúc để đi vào hiệu chỉnh

- ✓ “Fr” = Tần số 50 (Mặc định 50) Nhấn DATA
- ✓ “Cos” = Hệ số $\cos\phi$ 0.95(Mặc định 0.95) Nhấn DATA
- ✓ “UFF” = Điện áp bộ dk 230(Mặc định 400) Nhấn DATA
- ✓ “IL” = Trị số biến định CT (xem bước 1)

Khi đang ở bước này nhấn ALARM + DATA màn hình hiển thị :

+ “ Fan” = Nhiệt độ 25 (Mặc định 25) Nhấn DATA

+ “ t1” = Thời gian 1(s) 30 (Mặc định 30) Nhấn DATA

+ “ t2” = Thời gian giữa các bước 25 (Mặc định Nhấn DATA

+ Nhấn DATA tiếp tục cho đến khi màn hình hiển thị “Con”.

“Con” = Cách đấu nối xem sơ đồ F-n (Mặc định FF1) Nhấn DATA

“SUP” = Điện áp bộ điều khiển UI (Mặc định U2) Nhấn DATA

“FAS” = Tự động hiệu chỉnh trị số CT On (Mặc định On) Nhấn DATA

“ACq” = Bước bù Pr (Mặc định no) Nhấn DATA

“Pro” = Cấp b Tra bảng Nhấn DATA

“PFC” = C.Suất tự đầu tiên Xem thực tế Nhấn DATA

“1.1.1” Bấm giữ phím DATA cho đến khi màn hình hiển thị [P]

- **Chú ý :** nếu tín hiệu dòng từ TI cung cấp cho BDK thấp hơn 200 mA thì màn hình điều khiển sẽ báo hiển thị “- - -” BDK đang ở chế độ không tải . Tín hiệu dòng từ TI được tính theo tỉ lệ dòng sơ cấp chia cho dòng thứ cấp (VD TI 500/5A nếu dòng sơ cấp là 15A thì dòng thứ cấp là 150mA). Thông thường hệ thống tử bù luôn luôn có 1 cấp nền, nhiệm vụ của cấp nền này là nâng cao hệ số $\cos\phi$ khi mạng ở chế độ không tải và giảm thiểu số lần đóng cắt contactor khi $\cos\phi$ mạng dưới ngưỡng đóng của BDK. Do vậy nếu hệ thống tử điện ở chế độ không tải hoặc tải nhỏ thì để BDK hiển thị trị số $\cos\phi$ thì giá trị dòng tải phải xấp xỉ gấp 3 lần giá trị của dòng tự bù của các cấp nền cộng lại .
- Trường hợp tín hiệu dòng thứ cấp của TI cấp cho BDK đạt gấp 3 lần dòng tự bù mà BDK không hiển thị trị số $\cos\phi$ thì chúng ta tiến hành đổi vị trí 2 tín hiệu dòng cấp vào 2 đầu TI (Bộ điều khiển đấu bị ngược cực tính TI)

D/ VẬN HÀNH SỬA CHỮA

- ✓ Thường xuyên kiểm tra hoạt động của tủ bù, kiểm tra thông số của BDK, khi hệ thống điều khiển bị mất nguồn hay đứt chì thì tiến hành đo, kiểm tra ngắn mạch giữa các pha và các pha và trung tính, nếu không phát hiện hư hỏng hay ngắn mạch thì mới đóng chì điều khiển , MCCB động lực.
- ✓ Khi xảy sự cố ngắn mạch động lực nổ tụ, trip MCCB thì phải kiểm kỹ, ngắn mạch giữa các pha, trung tính, vỏ... nếu phát hiện thiết bị nào hư hỏng thì phải cách ly thiết bị đó trước khi đóng điện lại để tránh trường hợp các thiết bị hư ảnh hưởng đến các thiết bị khác trong hệ thống tụ.